\$数410-510961

盐 (12) 公 表 特 (19) 日本国格群庁 (JP)

(11)特許出國公安無号 公被(∀)

特表平10-510961

)

(43)公费日 平成10年(1998)10月20日

				 _
	1 0 9 M	109N	×	
	1/26			
FI	H04B			
	•			
部 別配号	٠			
	1/38	92/1		
51) Int Cl.	H04Q	H04B		

(全 55 頁) 子做審查請求 有 等重語水 未超火

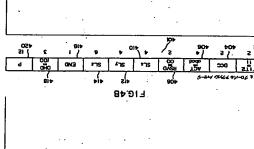
(21) 田園報母	特期平8 —518688	(71)田國子	(1)出版人 テレフオンアクチーボラゲット エル エ
(86) (22) (計算日	平成7年(1995)12月11日		ム エリクソン
(85) 翻訳文提出日	平成9年(1997)6月16日		スウエーデン国エス-128 25 ストック
(86)国際出版条件	PCT/SE96/01487		ホルム(辞拠なし)
(87)国際公開番号	WO96/19084	· (72) 発明者	(72)発明者 カーリン, ハラルド
(87) 国際公開日	平成8年(1996)6月20日		スウェーデン国 エス - 191 53 ソ
(31)優先権主照番号	357668.		レンツナ、クルンルンスペーゲン 40.
(32)優先日	1994年12月16日	(74) 代理人	(74)代理人 弁理士 钱村 皓 (外3名)
(33)優先権主張国	米回 (CR)		

無窮遠隔退官システム内における移動局内データ送信および受信方法ならびにシステム

(54) [発明の名称]

最終買に続く

(57) [契約] 移動遠隔通信システムにおいて、当疎システム内で動作 受信方法およびシステム。移動局(M)は、複数の休止 する移動周内の電力稍費を低減する、データ送信ねよび ド・メッセージ (GAOM) (401)として傾倒チャ 群に分割され、グローパル・アクション・オーパーヘッ ネルオーバーヘッド・メッセージ列 (OMT) において ージのピットは、各体止群中の移動局に、休止メッセー ジが送信された何匈チャネルをいり強視すくむかを指示 送信される、休止メッセージが導入される。休止メット



[特許額水の範囲]

1. 基地局と、複数の休止群に割り当てられた複数の移動局とを有する無線道 隔通信システム内において動作する移動局内の電力消費を低減する方法であって 前記複数の移動局の1つにおいて、基地局の制御チャネル上を送信されたメッ セージ群を受信するステップであって、前記メッセージ群は1つ以上のデータ領 域を含む休止メッセージを含み、前配データ領域は、前配メッセージ群の送信の 間、前記複数の休止群の各休止群に割り当てられた移動局を、いつ休止モードお よび活動モードに切り替えるべきかを示す情報を含む前記メッセージ群を受信す るステップと、

前記メッセージ群が前記休止メッセージを含むか否かについて判定を行うステ

前記データ領域に含まれる前記僧報にしたがって、前記受信移動局を前記休止 モードおよび前配活動モードで動作させるステップと、

から成る前配方法。

- 2. 前記複数の移動局の各々は、眩移動局の各々の移動局職別番号の機終ビッ トの次の数値にしたがって、第1または第2の休止群に割り当てられる開状項1 記載の方法。
- 3. 前記メッセージ群は、前記基地局制御チャネルのオーバーヘッド・メッセ 一ジ列内に含まれる鞘水項1配做の方法。
- 4. 前配休止メッセージはローカル制御メッセージである糖水項3配畝の方法
- 5. 前記データ領域は、前記ローカル制御メッセージのローカル制御ビッ に含まれる駒水項4配破の方法。
- 6. 前記休止メッセージはグローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセ ージである間求項3配敏の方法。
- 7. 前記データ領域は第1、第2および第3のピット領域から成り、前記複数 の休止群は第1および第2の休止群から成り、前配受債移動局を動作させる前配 ステップは、更に、

前記受信移動局が前記第1の休止群に割り当てられている場合、前記第1のど

および第3のビット領域によって決定される時間間隔の間前記休止モードで、前 ット領域によって決定される時間間隔の間前記活動モードで、ならびに前記第2 記受信移動局を動作させることを含む請求項1 記載の方法。

8. 前記受信移動局を動作させる前記ステップは、

前記受信移動機が前記第2の休止群に割り当てられている場合、前記第1のど ット領域によって決定される時間間隔の間前記休止モードで、前記第2のビット 領域によって決定される時間間隔の間前記括動モードで、更に前記第3のビット 領域によって決定される時間間隔の間前記休止モードで、前記受信移動局を動作 させることを含む請求項7記載の方法。

- 9. 前記無線遠隔通信システムはAMP S型システムから成る請求項1記載の
- 10. 前記無線遠隔通信システムは、TACSシステムから成る請求項1記載
- 11. 1カ所以上の基地局と複数の移動局とを有する無線遠隔通信システム内 において動作する移動局内の電力消費を低減する方法であって、

前記複数の移動局の内その移動局職別番号内の最終ビットの次が0に等しい各 各を第1群に、前記複数の移動局の内その移動局職別番号内の最終ビットの次が 1に等しい各々を第2群に割り当てるステップと、 前記複数の移動局の各々において、基地局制御チャネルの第1のオーバーヘッ ド・メッセージ列として送信される第1の休止メッセージであって、第1領域を 含む該休止メッセージを受信するステップと、 前記第1のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記第1群に割り当 てられている前記受信移動局を活動モードで動作させるステップと、 前記第1のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記第2群に割り当 てられている前記受信移動局を休止モードで動作させるステップと、 12. 前記第1の休止メッセージは、更に、第2のデータ領域を含み、前記方

から成る前記方法。

法は、更に、

前記第2のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記第1群に割り当

前記第2のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記第2群に割り当 てられている前記受信移動局を前記休止モードで動作させるステップと、 てられている前記受信移動局を前記活動モードで動作させるステップと、

13. 前記第1の休止メッセージは、更に、第3のデータ領域を含み、前記方 を含む第11項記載の方法。

前記第3のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記第1群に割り当

前記第3のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記第2群に割り当 **てられている前記受信移動局を前記休止モードで動作させるステップと、**

てられている前記受信移動局を前記休止モードで動作させるステップと、

を含む請求項12記載の方法。

- 14. 前記第3ビット領域によって決定される前記時間間隔は、第2のオーバ ーヘッド・メッセージ列の先頭と同時に終了する請求項13記載の方法。
- 15. 前記第3のビット領域によって決定される前記時間間隔は、SPOMメ
 - ッセージの終端と同時に終了する請求項13記載の方法。
- 16. 前記第3のビット領域によって決定される前記時間間隔は、第2の休止。 メッセージの開始と同時に終了する請求項13記載の方法。
- 17. 前記第1の休止メッセージはローカル制御メッセージから成る請求項1 1 記載の方法。
- 18. 前記第1の休止メッセージはグローバル・アクション・オーバーヘッド ・メッセージから成る請求項11記載の方法。
- 1 9. 前記移動遠隔通信システムはAMP S型システムから成る請求項11記 散の方法

20. 前記移動遠隔通信システムはTACSシステムから成る請求項11記載

21. 第1または第2群に割り当てられた複数の移動局と、1カ所以上の基地

)

- 4 -

)

局とを有する無線遠隔通信システム内において動作する移動局内の電力消費を低減する方法であって、

前記複数の移動局の1つにおいて、基地局制御チャネルのオーバーヘッド・メ

ッセージ列として送信されるローカル制御メッセージを受信するステップであって、ローカル制御オプション・コード・ピットと第1のデータ領域とを含む前記ローカル制御メッセージを受信するステップと、

前記ローカル制御オプション・コード・ピットの状態を検査することによって前記ローカル制御メッセージが休止メッセージであることを判定するステップ

前記移動機が前記第1群に割り当てられている場合、前記第1のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記移動局を活動モードで動作させるステップ

前記移動機が前記第2群に割り当てられている場合、前記第1のデータ領域に よって決定される時間間隔の間、前記移動局を休止モードで動作させるステップ

から成る前配方法。

22.前記ローカル制御メッセージの前記ローカル制御ピットは、更に、第2のデータ領域を含み、前記方法は、更に、

前記移動機が前記第1群に割り当てられている場合、前記第2のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記移動局を前配休止モードで動作させるステップと、

前記移動機が前記第2群に割り当てられている場合、前記第2のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記移動局を前記活動モードで動作させるステップと、

を含む請求項21記載の方法。

23.前記ローカル制御ビットは、更に、第3のデータ領域を含み、前記方法は、更に、

前記第3のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記移動局を前記休

止モードで動作させるステップを含む酌求項22配做の方法。

24. 前記移動遠隔通信システムはAMPS型システムから成る間水項21配破の方法。

25. 前記移動遠隔通信システムはTACSシステムから成る間水項21配做の方法。

26. 第1または第2群に割り当てられた複数の移動局と、1カ所以上の基地局とを有する無線遠隔通信システム内において動作する移動局内の電力消費を低減する方法であって、

前記複数の移動局の1つにおいて、基地局制御チャネルのオーバーヘッド・メッセッカとして送信されるグローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージを受信するステップであって、グローバル・アクション・コード・ピットと第1のデータ領域とを含む前記グローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージを受信するステップと、

前記グローバル・アクション・コード・ピットを検査することによって、前記グローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージが休止メッセージであることを判定するステップと、

前記移動機が前記第1群に割り当てられている場合、前記第1のデータ倒域によって決定される時間間隔の間、前記移動局を活動モードで動作させるステップ・

前記移動機が前記第2群に割り当てられている場合、前配第1のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記移動局を休止モードで動作させるステップと、

から成る前配方法。

27. 前記グローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージは、更に、第2のデータ領域を含み、前記方法は、更に、

前記移動機が前記第1群に割り当てられている場合、前記第2のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記移動局を前記休止モードで動作させるステップと、

- 9 -

前記移動機が前記第2群に割り当てられている場合、前記第2のデータ領域に よって決定される時間間隔の間、前記移動局を前記括動モードで動作させるステ

を含む請求項26記載の方法。

28. 前記グローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージは、更に、 第3のデータ領域を含み、前記方法は、更に、 前記第3のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記受信移動局を前 記休止モードで動作させるステップを含む請求項27記載の方法。

- 2 9.前記移動遠隔通信システムはAMP S型システムから成る請求項26記 載の方法。
- 30. 前記移動遠隔通信システムはTACSシステムから成る請求項26記載
- 31. 基地局と、複数の休止群に割り当てられた複数の移動局とを有する無線 遠隔通信システム内において動作する移動局内において、前記移動局の電池の電 力消費を低減するシステムであって、

前記複数の移動局の1つにおいて、基地局の制御チャネル上を送信されたメッ 前記複数の休止群の各休止群に割り当てられた移動局を、いつ休止モードおよび セージ群を受信する手段であって、前記メッセージ群は1つ以上のデータ領域を **活動モードに切り替えるべきかを示す情報を含む前記メッセージ群を受信する手** 含む休止メッセージを含み、前記データ領域は、前記メッセージ群の送信の間、

前記メッセージ群が前記休止メッセージを含むか否かについて判定を行う手段

前記データ領域に含まれる情報にしたがって、前記受信移動局を前記休止モー

から成る前記システム。

ドおよび前記活動モードで動作させる手段と

32. 前記複数の移動局の各々は、該移動局の各々の移動局識別番号の最終ビ ットの次の数値にしたがって、第1または第2の休止群に割り当てられる請求項

- 1 -

31記載のシステム。

- 33. 前記メッセージ群は、前記基地局制御チャネルのオーバーヘッド・メッ セージ列内に含まれる請求項31記載のシステム。
- 3.4. 前記休止メッセージはローカル制御メッセージである請求項33記載の
- 35. 前記データ領域は、前記ローカル制御メッセージのローカル制御ビン に含まれる請求項34記載のシステム。
- 3 6. 前記休止メッセージはグローバル・アクション・オーバーヘッド・メッ セージである請求項33記載のシステム。
- 37. 前記データ領域は第1、第2および第3のピット領域から成り、前記複 数の休止群は第1および第2の休止群から成り、前記受信移動局を動作させる前

前記受信移動局が前記第1の休止群に割り当てられている場合、前記第1のピ および第3のピット領域によって決定される時間間隔の間前記休止モードで、前 ット領域によって決定される時間間隔の間前記括動モードで、ならびに前記第2 記受信移動局を動作させる手段を含む請求項31記載のシステム。

38. 前記受信移動局を動作させる前記手段は、

前記受信移動機が前記第2の休止群に割り当てられている場合、前記第1のビ ット領域によって決定される時間間隔の間前記休止モードで、前記第2のピット 領域によって決定される時間間隔の間前記活動モードで、更に前記第3のピット 領域によって決定される時間間隔の間前配休止モードで前記受信移動局を動作さ せる手段を含む請求項37記載のシステム。

- 39.前記無線遠隔通信システムはAMP S型システムから成る請求項31記 載のシステム。
- 40.前記無線遠隔通信システムは、TACSシステムから成る請求項31記 載のシステム。
- 41.1カ所以上の基地局と複数の移動局とを有する無線遠隔通信システム内 において、移動局内の電力消費を低減するシステムであって、

)

-8 -

. ;

前記複数の移動局の内その移動局職別番号内の最終ビットの次が0に等しい各各を第1群に、前記複数の移動局の内その移動局職別番号内の最終ビットの次が1に等しい各々を第2群に割り当てる手段と、

前記複数の移動局の各々において、基地局制御チャネルの第1のオーバーヘッド・メッセージ列として送信される第1の休止メッセージであって、第1のデータ領域を含む前記第1の休止メッセージを受信する手段と、

前記第1のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記第1群に割り当てられている前記受倡移動局を活動モードで動作させる手段と、

前記第1のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記第2群に割り当てられている前記受債移動局を休止モードで動作させる手段と、

のステップから成る前記システム。

42. 前記休止メッセージは、更に、第2のデータ領域を含み、前記システムは、更に、

前記第2のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記第1群に割り当てられている前記受信移動局を前記休止モードで動作させる手段と、

前記第2のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記第2群に割り当てられている前記受債移動局を前記活動モードで動作させる手段と、

のステップを含む第41項配畝のシステム。

43. 前記第1の休止メッセージは、更に、第3のデータ領域を含み、前記システムは、更に、

前記第3のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記第1群に割り当てられている前記受倡移動局を前記休止モードで動作させる手段と、

前記第3のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記第2群に割り当てられている前記受倡移動局を前記休止モードで動作させる手段と、

のステップを含む間水項42記載のシステム。

- 44. 前記第3ビット領域によって決定される前記時間間隔は、第2のオーバーヘッド・メッセージ列の先頭と同時に終了する請求項43記載のシステム。
- 4 5. 前配第3のビット領域によって決定される前配時間間隔は、SPOMメ

ッセージの終端と同時に終了する間求項43配做のシステム。

- 46. 前記第3のビット領域によって決定される前記時間間隔は、第2の休止 メッセージの開始と同時に終了する間求項43配娘のシステム。
- 47. 前記第1の休止メッセージはローカル制御メッセージから成る請求項41記載のシステム。
- 48. 前記第1の休止メッセージはグローバル・アクション・オーバーヘッド
- ・メッセージから成る請求項41記做のシステム。
- 4 9. 前記無線遠隔通信システムはAMPS型システムから成ろ前状項41記載のシステム。
- 50. 前記無線遠隔通信システムはTACSシステムから成る請求項41記載のシステム。
- 51. 第1または第2群に割り当てられた複数の移動局と、1カ所以上の基地局とを有する無線遠隔通信システム内において、移動局内の電力消費を低減するシステムであって、

前記複数の移動局の1つにおいて、基地局制御チャネルのオーバーヘッド・メッセージ列として送信されるローカル制御メッセージを受信する手段であって、ローカル制御オプション・コード・ピットと第1のデータ領域とを含む前配ローカル制御メッセージのローカル制御ビットを受信する手段と、

- 前記ローカル制御オブション・コード・ビットの状態を検査することによって、前記ローカル制御メッセージが休止メッセージであることを判定する手段と、前記ローカル制御メッセージが休止メッセージであることを判定する手段と、前記移動機が前記第1群に削り当てられている場合、前記第1アータ領域によって決定される時間問隔の間、前記移動局を休止モードで動作させる手段と、から成る前記システム。
- 52.前記ローカル制御メッセージの前記ローカル制御ピットは、更に、第2のデータ領域を含み、前記システムは、更に、

前記移動機が前記第1群に削り当てられている場合、前記第2のデータ領域に

- 01 -

よって決定される時間間隔の間、前記移動局を前記休止モードで動作させる手段

よって決定される時間閒隔の間、前記移動局を前記活動モードで動作させる手段 前記移動機が前記第2群に割り当てられている場合、前記第2のデータ領域に

を含む請求項51記載のシステム。

53.前記ローカル制御ピットは、更に、第3のデータ領域を含み、前記シス テムは、更に、 前記第3のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記受信移動局を前 記休止モードで動作させる手段を含む請求項52記載のシステム。 5 4.前記無線遠隔通信システムはAMP S型システムから成る請求項 5 1 記 載のシステム。 5 5. 前記移動遠隔通信システムはTACSシステムから成る請求項5 1 記載 のシステム。 56.第1または第2群に割り当てられた複数の移動局と、1カ所以上の基地 局とを有する無線遠隔通信システム内において、移動局内の電力消費を低減する システムであって、

前記複数の移動局の1つにおいて、基地局制御チャネルのオーバーヘッド・メ ッセージ列と して送信されるグローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセ ージを受信する手段であって、グローバル・アクション・コード・ビットと第1 のデータ領域とを含む前記グローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセー ジを受信する手段と、 前記グローバル・アクション・コード・ピットを検査することによって、前記 グローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージが休止メッセージである ことを判定する手段と、 前記移動機が前記第1群に割り当てられている場合、前記第1のデータ領域に 前記移動機が前記第2群に割り当てられている場合、前記第1のデータ領域に よって決定される時間間隔の間、前記移動局を活動モードで動作させる手段と、

よって決定される時間間隔の間、前記移動局を休止モードで動作させる手段と、 から成る前記システム。

57. 前記グローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージは、更に、

第2のデータ領域を含み、前記システムは、更に、

前記移動機が前記第1群に割り当てられている場合、前記第2のデータ領域に よって決定される時間間隔の間、前記移動局を前記休止モードで動作させる手 前記移動機が前記第2群に割り当てられている場合、前記第2のデータ領域に よって決定される時間関係の間、前記移動局を前記活動モードで動作させる手段

を含む請求項56記載のシステム。

58. 前記グローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージは、更に、 第3のデータ領域を含み、前記システムは、更に、 前記第3のデータ領域によって決定される時間間隔の間、前記受信移動局を前 記休止モードで動作させる手段を含む請求項27記載のシステム。 59.前記無線遠隔通信システムはAMP S型システムから成る請求項56記 載のシステム。 60.前記無線遠隔通信システムはTACSシステムから成る請求項56記載[のシステム。 ; ·

- 12

[発明の詳細な説明]

無線遠隔通信システム内における移動局内データ送信および受信方法

ならびにシステム

発明の背景

発明の技術分野

本発明は無線遠隔通信システムに関し、更に特定すれば、無線遠隔通信システム内において動作する移動局の電力消費の低減を図ったデータ送信および受信方法に関するものである。

従来技術の説明

無線遠隔通信システムでは、移動局は、システムとの通信を維持しながら、システムによって提供される地理的領域中を動き回ることができる。移動局とシステムとの間の通信は、移動局内の送受信機と、1カ所以上の固定陸上設置基地局(fixed land site base station)に配置された送受信機との間で行われる。基地局の各々は、システム内において、別個の有効範囲即ち「セル」を有する。移動局がシステム内で移動する際、維続する音声またはデータ通信は維持され、新たな通信は、システムによりあるシステムの基地局を通じて、あるいは移動局によって、開始することができる。典型的な無線遠隔通信システムでは、各基地局は専用の制御チャネルを有し、その上でシステムは移動局の位置を追跡するために必要なメッセージの送信および受信を行うと共に、移動局とシステムとの通信を実施する。

継続する音声またはデータ通信に関わっている移動局のことを、「アクティブモードにあると言われる場合がある。継続する音声またはデータ通信に関わっていない移動局のことを、「アイドル」モードにあると言われる場合がある。アイドル移動局は、それ自体が位置するシステムの適切な制御チャネルを監視し、当該移動局は、それに宛てられた全てのシステム制御メッセージを受信するようにしなければならない。これは、必然的に、ある移動局を対象とした制御メッセージが送信可能な時間期間においてはいつでも、当該移動局は制御チャネルを監視

していることを必要とする。

既存の移動遠隔通信システムでは、移動局への制御メッセージの送信のために、 、種々の制御チャネルおよび時間期間を削り当てる方法が実施されている。例えば、比較的新しいGSMおよびD-AMPS IS-136デジタル・システムの仕様は、時分割多重ページング・チャネルを用いる。これらの仕様の下では、移動局は、指定された時間期間の間、制御メッセージの聴取のみを行う。移助同はメッセージが送られる毎に、制御チャネル・メッセージをチェックするのではない。移動局が制御チャネルを監視していないとき、移動局の受信機への電力は停止しておくことができる。かかる形式のシステムでは、比較的高いデータ送信速を用いているので、このような時間期間の割り当てが可能となっている。かかる高いデータ速度により、アイドル移動局への制御メッセージを送信する効率に重大な影響を与えることなく、時間期間を割り当てることが可能となる。

ジを監視するのに費やされる時間点は、移動局の電池の寿命を大幅に短縮する EJA/TJA-533システム (AMPS) またはトータル・アクセス通信 ノステム (TACS) のような他の古いシステムでは、制御チャネル上のタイム ワードの繰り返し、およびエラー符号化ピット全ての送信を含む。真際の情報ピ ット速度は、AMP Sでは1. 2キロピット/秒であり、TACSでは1キロピ ット/秒である。この低い情報ビット速度のために、移動局群に効率的な時間期 いかなる時間期間の間でも、制御チャネル上の制御メッセージを受信することが できる。 特定の基地局の範囲内に位置する1台以上の移動局に制御メッセージを **ージング・メッセージを他のメッセージを監視する場合もある。これらのメッセ** スロットを別の移動局に割り当てる手だてはなかった。このAMPSの総デー y速度は8/0キロビット/秒である。これらの総データ速度は、同期ワード、 間の割り当てを行うことができない。 AMP SおよびTAC Sでは、移動局は、 タ速度(gross data rate)は10.0キロピット/秒に過ぎず、TACSのデー イドル移動局は、大量の時間を費やして個々の移動局に宛てられたのではない。 **送る際、同一制御チャネルおよび同一時間期間を用いており、したがって、4** ことになる。 亀池の亀力は、移動局では、アクティブおよびアイドル両モードにおいて消費

される。例えば、セルラ電話機のような既存の移動局では、電池は、アクティブ・モードで約2時間の寿命、アイドルで制御チャネルを監視している場合8ないし10時間の寿命を有する。移動局の受信機は大量の電池電力を必要とし、移動局が制御チャネルを監視している場合といる。したがって、移動局がページング・メッセージを監視している際の、当該移動局の受信機における電力消費は、全電力消費のかなりの割合となる可能性がある。移動局が、当該移動局に所不られたのではない制御メッセージを監視するのに費やす時間を短縮すれば、移動局の電池の寿命を延ばすことになろう。異なる移動局に制御チャネルのページング・スロットを割り当てる機能が組み込まれていない既存のシステムにおいて、監視時間を短縮する方法を有することができれば、大きな利点となろう。本発明は、かかる方法を提供するものである。

発明の概要

本発明では、セルラ無線遠隔通信システム内においてアイドル移動局に制御メッセージを送信する新たな方法およびシステムを導入し、本発明の目的は、かかる移動局における電池の電力消費を低減することである。本発明の方法およびシステムは、制御チャネルの監視中に電池電力の節約機能が現在のところ用意されていない既存の無線遠隔通信システムにおいて用いるものである。

第1の態様においては、本発明は、1カ所以上の基地局と1つ以上の移動局と を有し、各移動局が休止群(sleep group)に割り当てられているセルラ遠隔通信 システムにおいて、データの送信および受信を行う方法およびシステムである。 メッセージ群は、各休止群に割り当てられた移動局がいつ「休止」モードにある か、そして各休止群に割り当てた移動局がいつ「活動」モードにあるかを示すデータ領域を含む、休止メッセージを含む。休止メッセージは移動局において受信 され、受信した移動局は、送信された休止メッセージのデータ領域に含まれている情報にしたがって、休止モードまたは活動モードのいずれかで動作する。

本発明の別の態様においては、移動局は第1または第2の休止群に割り当てられ、休止メッセージはシステム・オーバーヘッド・メッセージ列として送信される。 第1および第2の休止群の移動局は、休止メッセージを受信し、次に休止メッセージ内のデータによって決定される時間間隔の間、休止モードまたは活動モ

ードで動作する。

本発明の別の態様においては、ローカル制御オプション・コード(LCOC) ビットおよびデータを含むローカル制御メッセージが、オーバーヘッド・メッセージ列として、基地局制御チャネル上を送信され、移動局において受信される。 移動局は、次に、LCOCビットから、ローカル制御メッセージが休止メッセージであることを判定し、休止メッセージに含まれているデータ、および当該移 局が割り当てられている休止群にしたがって、休止または活動モードで動作する

本発明の更に別の態様では、グローバル・アクション・コード(ACT)ピットおよびデータを含むグローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージが、オーバーヘッド・メッセージが、オーバーヘッド・メッセージがおりまれる。すると、移動局はACTピットからローカル制御メッセージが休止メッセージであると判定し、休止メッセージ内のデータおよび当該移動局が割り当てられている休止群にしたがって、休止または活動モードで動作する

本発明の更に別の態様では、前記方法およびシステムは、AMPS/TACS型システムの制御チャネル上で用いるために実施される。

面の簡単な説明

本発明のより詳しい理解のため、およびその更に別の目的および利点のために は、添付図面と関連付けて以下の説明を参照することができる。

第1図は、本発明を実施可能なセルラ無線電話システムを示すプロック図であ s 第2図は、AMPS/TACS順方向制御チャネル上を送信されるAおよびBメッセージ・ストリームを示す。

第3図は、AMPS/TACS順方向制御チャネルのデータ・ストリーム例を 示す。 第4A図は、グローバル・アクション・オーバーヘッド・ローカル制御メッセージとして実施される休止メッセージを示す。

第4B図は、グローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージとして実

)

特数平10-510961

插される休止メッセージを示す。

第5A図は、SLx、SLyおよびSLz領域が休止および活動時間のワード数を示すように構成された、グローバル・アクション・オーバーヘッド制御休止メッセージの一倒を示す。

第5B図は、第4A図の体止メッセージを含むオーバーヘッド・メッセージ列のデータ・ストリーム、および群xおよびyに分割されたDRX移動局の活動および休止期間との時間関係を示す。

第6図は、本発明をAMPS/TACSシステムにおいて実施するときに、本発明のプロセスにしたがって実行されるステップを示す流れ図である。

第7図は、本発明にしたがって動作する、移動局の概略ブロック図である。

発明の詳細な説明

第1図を参照すると、概略的に本発明に係わる形式の従来のセルラ無線通信システムが図示されている。第1図において、任意の地理的領域が複数の連続する無線有効領域(radio coverage area)、即ち、セルC1~C1のに分割されている。第1図のシステムは例示的に10個のセルのみを含むように示されているが、実際にはセルの数はこれよりはるかに多いことは明らかに理解されよう。

セルC1~C10の各々に対応し、その中に配置されているのは、複数の基地局B1~B10の分応する1つとして示されている基地局である。基地局B1~B10の各々は、当技術では公知のように、送信機、受信機、および基地局制御部を含む。第1図では、基地局B1~B10は例示的にそれぞれセルC1~C10の各々の中心に位置し、無指向性アンテナを装備している。しかしながら、セルラ無線システムの他の構成では、基地局B1~B10を周辺付近に、あるいはセルC1~C10の中心から離れて位置してもよく、更にセルC1~C10を無指向的に無線信号で照射(illuminate)してもよい。したがって、第1図のセルラ無線システムの表現は例示の目的のために過ぎず、本発明が実施されるセルラ無線システムの可能な実施協様に対する限定として意図するものでは

税いて第1図を参照すると、セルC1~C10内部に、複数の移動局M1~M

10が見られる。この場合も、第1図に示されているのは10台の移動局のみであるが、移動局の実際の数は実際にははるかに多く、基地局の数を常に大幅に上

回ることは理解されよう。更に、セルC1~C10のいくつかの中には移動局M1~M10が全く見あたらないものもあるが、セルC1~C10のいずれの特定の1つにおいても、移動局M1~M10の有無は、実際には、当該セルのある場所から他のセルへ、またはあるセルから解接するセルまたは近隣のセルに、更にまたMCSによって提供される1つのセルラ無線システムから他のかかるシステムに移動する(roam)移動局M1~M10個々の意図によって決まることも理解されよう。

移動局M1~M10の各々は、1カ所以上の基地局B1~B10および移動局交換センタMSCを通じて、通話の開始および受信が可能である。移動局交換センタMSCは、例えば、ケーブルのような通信リンクによって、図示した基地局B1~B10の各々に、そして図示しない固定の公衆電話交換網PSTNまたは統合システム・デジタル・ネットワーク(1SDN)設備を含む同様の固定ネットワークに接続されている。移動局交換センタMSCおよび基地局B1~B10間、または移動局交換センタMSCおよびPSTNまたは1SDN間の関連する接続は、第1図に完全に示されている駅ではないが、当業者には公知である。同様に、セルラ無線システムには1カ所以上の移動局交換センタが含まれ、各追加の移動局交換センタは異なる群の基地局および他の移動局交換センタに、ケーブルまたは無線リンクによって接続することも公知である。

各MSCは、システムにおいて、基地局B1~B10の各々、およびそれと通信する移動局M1~M10間の通信の運用を制御する。移動局がシステム内を動する際、移動局は、その移動局が位置する領域を制御する基地局を通じて、システムにその位置を登録する。移動局遠隔通信システムが、特定の移動局に充てられた通話を受信したとき、当該移動局が位置すると考えられる領域を制御する基地局の制御チャネル上を、当該移動局に充てられたページング・メッセージが同報通信される。移動局は、それ自体に充てられたページング・メッセージを受信すると、システム・アクセス・チャネルを走査し、受信した及も強いアクセス

・チャネル信号の元である、基地局にページ応答を送出する。次に、通話接続を 形成するプロセスが起動される。MSCは、当該移動局に対する通話の受信に応答して、その基地局B1~B10によって提供されている地理的領域内にあると 考えられる移動局のページング、即ち、移動局からのページ応答受信時に基地局が行う移動局への無線チャネルの割り当て、および通信が進行中の間に、システム中をセルからセルに移動する移動局に応答して、その移動局との通信に対してある基地局から他の基地局へのハンドオフ制御を行う。

せルC1~C100各々には、複数の音声即ち通話チャネル(speech channel)と順方向制御チャネル(FOCC)のような少なくとも1つの制御チャネルとが割り当てられる。制御チャネルは、移動局群の動作を、これらの局に送信する情報およびこれらから受信する情報によって制御即ち監視するために用いられる。このような情報は、入来通話信号、出立通話信号、ページ信号、ページ応答信号、位置登録信号、および通話チャネル割り当てを含むことができる。

本発明は、アイドル移動局の制御チャネルの受信および監視の間に、既存のセルラ遠隔通信システムに不連続モード受信(DRX)を実施する方法およびシステムに テムに係わるものである。本発明の好適実施例では、前記方法およびシステムは、EIA/TIA-136、2システム仕様、EIA/TIA-136、2システム仕様、またはTACSシステム仕様、EIA/TIA-136、2システム仕様は、この言及により本願にも含まれるものとし、以後AMPS/TACSシステムと呼ぶことにする。これら5つのシステム仕様は、この言及により本願に含まれるものとし、以後AMPS/TACSシステムと呼ぶことにする。これら5つのシステムの制御チャネルはほぼ同一に動作するが、まな相違は、TACSでは無線チャネルが狭く(30kHzに対して25kHz)、関連する無線パラメータが対応して小さくなる。例えば、AMPS型システムである、始めから4つのシステムではデータ送信速度が10キロビット/移である。ためから4つのシステムではデータ送信速度が10キロビット/移である。本発明して、TACSのデータ送信速度が8キロビット/移である。本発明の目的のために、これらのシステムにおける制御チャネルの動作は同一と見なすことができる。本発明は、同様なモードで動作する制御チャネルを使用するあ

らゆるシステムに適用される。

本発明の好適実施例では、アイドル移動局が行うのは、このアイドル移動局を一員とする「休止群」と呼ばれる移動局群に遠隔通信システムによって送信される制御メッセージの監視および受信のみである。移動局が制御メッセージを受信

し監視しているときはいつでも、「活動(awake)」と呼ばれるモードにあると言い、受信機は受信のために必要な電力を電池から引き出している。このアイドル移動局が一員ではない異なる休止群に制御チャネル・メッセージがシステムによって送信されたとき、まかはは送信されたメッセージがアイドル移動局には関連がないとき、移動局はこれらのメッセージの受信や監視を行わない。この時間、アイドル移動局は、「休止(sleep)」モードに移行することができる。休止モードでは、移動局の受信機の電力を停止することができ、休止間隔を計時する内部タイマのみに給電する。システムの基地局は、当該遠隔通信システムの制約の範囲内で、所定の時点に制御メッセージを送信する。

AMPS/TACS移動局電話システムでは、基地対移動局順方向制御チャネル (FOCC) を用いて、移動局に制御情報を送信する。各基地局は専用のFOCCを有し、この上でその制御領域内で動作する移動局に送信を行う。FOCCは、基地局から移動局に、連続高帯域データ・ストリームを搬送する。データ・ストリームは、AMPSでは10キロピット/秒セ0.1ピット/秒、またTACSでは8キロピット/移生0.08ピット/秒で発生する。各下OCCは、互いに時間多重されている、Aストリーム、Bストリーム、およびビジー・アイドル・ストリーム(busy idle stream)と呼ばれる3つの個別データ情報ストリームを搬送する。移動局へのメッセージの内、それらの移動局職別番号(MIN)の最下位ビットが「0」に等しいものはストリームA上を送出され、およびそれらのMINの最下位ビットが「1」に等しい移動局へのメッセージはストリームB上を送出される。ビジー・アイドル・ストリームはビジー・アイドル・ピットを含み、逆制御チャネルの現ステータスを示すために用いられる。各移動局は、そのMINビットの最下位ビットにしたがって、適切なデータ・ストリームを監視

20

}

4.410-510961

. ;

第2図は、本発明の一実施例におけるAMPS/TACS FOCC上をどのようにメッセージ・ストリームが送信されるかを示す。10ビットのドッティング・シーケンス(dotting sequence)201および11ビットの同期ワード・ジーケンス202を送出することにより、移動局は、二進符号化ワードとして送信された入来FOCCデータに同期することができる。各ワードは、12ビットのバれた入来FOCCデータに同期することができる。各ワードは、12ビットのバ

リティを含む40ピットを含み、5回繰り返される。1つのワードを5回繰り返した各組を、ワード・ブロックと呼ぶ。各Aストリーム・ワード204およびBストリーム・ワード206は、図示のように、時間多重化されている。

アイドル・モードにあり、通話を受信する準備ができている移動局は、それに 和てられた制御チャネル・メッセージを求めてFOCCを監視する。これらのメ ッセージは、ページング・メッセージ、監査 (audit)、システム・パラメータ・ オーバーヘッド・メッセージ(SPOM)、グローバル・アクション・オーバー ヘッド・メッセージ(GAOM)、登録職別メッセージ(REGID)、または 制御フィラー・メッセージ(CF:control filler message)を含むことができる 移動局は、それに宛てられた制御チャネル・メッセージを受信すると、当該制 御メッセージ内に指定されている機能を起動する。これらのメッセージの内ある もの、例えば、ページングまたは監査メッセージは、移動局が基地局と更に通信 するためには、無線チャネルにアクセスすることを要求するものがある。

SPOM、GAOM、REGID、およびCFメッセージは、オーバーヘッド・メッセージ列(OMT)と呼ばれる群で送出されるオーバーヘッド・メッセージブであり、AMPSシステムでは、8±、3秒毎に、またTACSシステムでは、95±、3秒毎に、またTACSシステムでは、95±、3秒毎に送信される。各OMTは、最初の2ワードとしてSPOMを含み、任意に他のオーバーヘッド・メッセージがこれに続いてもよい。ある移動局に宛てられた制御メッセージは、OMT送信間のあらゆる場所に挿入可能である。CFメッセージは、他に送るものがない場合に送信される。

AMPS/TACSでは、各アイドル移動局は、FOCC上の全メッセージを聴取しなければならない。 なぜなら、特定の移動局を意図したメッセージがいつ現れるか、あるいはシステム登録情報または新たなバラメータの設定を含んだO

M.T.がいつ受信されるかわからないからである。機能的には、FOCCは、ページング・メッセージ、オーバーヘッド・メッセージ、および監査が送信されるページング・チャネルと、アクセス・メッセージが送信されるアクセス・チャネルとに分割されたものと見なすことができる。

本発明の好適実施例は、移動局のFOCC受信中に不連続モード受信(DRX)を導入することにより、移動局が制御チャネルの監視に費やす時間の短縮を

図ることに係わる。第3図は、AMPS/TACS FOCCデータ・ストリーム300の一個を示す。FOCCデータ・ストリーム300は、システム・パラメータ・オーバーヘッド・メッセージ(SPOM)302と、それに続く、様々な種類のメッセージを含む多数の40ピット・ワードとから成る。例示の目的のために、第3図のFOCCデータ・ストリームは、ページング・メッセージ(PCM)304,306,308、アクセス・メッセージ(ACCM)310、および制御フィラー・ワード(CF)312を含む。SPOM316は新たなのMTの先頭に位置する。第3図では、OMT318は、SPOM302から成る。PCCM304,306および308、ならびにACCM310メッセージは、OMT318の後ろに付加される。各SPOM302および316は2ワードで構成されている。第3図は、AまたはBデータ・ストリームから受信された場合の、AMPS/TACS FOCCデータ・ストリームから受信された場合の、AMPS/TACS FOCCデータ・ストリームから受信された場合の、AMPS/TACS FOCCデータ・ストリームからを示す。

既存のAMPS/TACS移動局は、FOCC上のメッセージ全てを聴取する。例えば、既存のあるAMPS/TACSシステムでは、第3図のFOCCデータ・ストリーム300は、ある基地局によって、当該基地局の有効領域内にあり、制御メッセージを求めてFOCC上のストリームAのデータを監視している10台の移動局に送信する。10台の移動局の各々は、FOCCデータ・ストリーム300がそのためのメッセージを全く含んでいなくても、個々の移動局に宛てられた可能性のある制御メッセージを全く含んでいなくても、個々の移動局に宛てられた可能性のある制御メッセージを全く合んでいなくても、個々の移動局に宛てられたメッセージを監視するのに、大畳の時間を消費する可能性がある。

本発明では、各制御チャネル群AまたはBに割り当てられた移動局は多数の休

止群に分割される。好適実施例では、2群である。この群を休止群×および休止群×と呼ぶ。移動局は、それらのMINの最終ピットの次に応じて、一方のグループに割り当てられ、最終MINピットの次が0の移動局は休止群×に割り当てられ、も終MINピットの次が1の移動局は休止群ッに割り当てられる。

DRXは、FOCCのOMTの中で送信される、休止メッセージを導入することによって実施される。休止メッセージは、既存のグローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージ (GAOM)のローカル制御メッセージの中で送信す

ることができる。GAOMローカル制御メッセージは、16ビット・データ領域を含むメッセージである。ローカル制御メッセージは、AMPSまたはTACS 仕様によって定義されていないローカル制御機能を、AMPS/TACSシステムにおいて実施可能にするものである。GAOMローカル制御メッセージにおけるシステムにおいて実施可能にするものである。GAOMローカル制御メッセージにおけるとは、新たなグローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージ(GAOM)として送信してもよい。GAOMおよびGAOMローカル制御メッセージについては、AMPS/TACS仕様書において詳しく記載されており、当業者には公知である。したがって、これ以上の説明はここでは不要と見なす。

第4A図は、GAOMローカル制御メッセージとして実施された場合の休止メッセージを示し、第4B図は、新たなグローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージを示し、第4B図は、新たなグローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージとして実施された場合の休止メッセージの構造を示す。第4A図の新たなGAOMローカル制御メッセージ400として実施された休止メッセージは、標準GAOMメッセージ領域T1T2 422、DCC424、グローバル・アクション・コード(ACT)ピット426、END436、OHD438およびP440を含み、更に、ローカル制御オプション・コード(LCOC)428、SLx430、SLy432およびSL2434を含む16のローカル制御ピットが加わる。ACT426領域は、そのローカル制御メッセージ値である1110にセットされる。LCOC領域が0.1にセットされると、当該メッセージを休止メッセージとして職別する。LCOC領域に続く14の制御ビットは、特

別な領域SLx430、SLy432およびSL2434を含み、SLx430は4ビットを含み、SLy432は4ビットを含み、SL2434は6ビットを含む。第4B図の新たなGAOM401として実施される休止メッセージは、標準GAOMメッセージ領域T1T2 402、DCC404、ACT406、RSVD408、END416、OHD418およびP420を含み、更に、特別な領域SLx410、SLy412およびSLz414が加わる。ACT領域、当該メッセージを休止メッセージとして職別する値にセットされる。この値は、当該メッセージを休止メッセージとして職別する値にセットされる。この値は、EIA/TIA-533仕様によって将来使用するために確保されているAC

領域のような、他のいずれのGAOMメッセージを職別するためにも使用されていない値でなければならない。RSVD領域408に続く14の情報ビットは、特別な領域SL×410、SLy412およびSL2414を含み、SLx41のは4ビットを含み、SLy412は4ビットを含む

OMTを受信した移動局はその中のワードを検査する。本発明のDRXモードで動作する移動局は、GAOMローカル制御メッセージ400のLCOC428ビットまたはGAOMメッセージ401のACT426領域を検査することによって、株止メッセージを認識する。OMTに休止メッセージが含まれていることもも領域を検査して、各領域の二進値を判定する。ここに記載する本発明の実施例では、各領域の二進値は、ワード数、SLxワード、SLyワードおよびSLzワードを示す。これらの値は、ある移動局が一員となっている休止群内の移動局群に意図されたPCCM全てを受信するために、当該移動局がFOCCを監視しなければならない時間をその移動局に示す。例えば、群x内の移動局は、OMT内の最終ワードの後、SLxワードの間下のCCを監視し、次いでSLy+SLzワードの間休止状態となる。群y内の移動局は、OMT内の最終ワードの後、SLxワードの間休止状態となる。群y内の移動局は、OMT内の最終ワードの後、SLxワードの間休止状態となる。群y内の移動局は、OMT内の最終アードの後、SLxワードの間休止状態となる。群y内の移動局は、SLzzワードの間休止状態となる。群y内の移動局は、SLyワードの間存が比状態となる。本発明の代替実施例では、SLzzワードの間再び休止状態に戻る。本発明の代替実施例では、SLx430、SL

- 24 -

)

1, 410−510961

y 4 3 2、およびS L z 4 3 4 領域内のこれら二進値は、ピット数または時間期間の長さを示しても良い。

第5A図は、GAOMローカル制御体止メッセージ500の一例を示し、ここでは、SLx504、SLy506、およびSLz508領域が、ワード数を示すように構成されている。第5B図は、第5A図の体止メッセージ500を含む FOCCデータ・ストリーム510、および群xおよびyに分割されたDRX移動局の活動期間および体止期間とのその時間関係を示す。OMT510の体止メッセージ500を受信すると、群xの移動局は1ワードの間作して510を監視し、次いで休止メッセージに続く19ワードの間体止状態となる。群yの移動局は1ワードの間体止状態となる。群yの移動局は1ワードの間体止状態となる。群yの移動局は1ワードの間体止状態となり、2ワードの間下して510を監視し、次いで17ワードの間体止状態に戻る。

第7図は、本発明を用いた動作に好適な移動局のプロック概略図である。移動局は、デュプレックス・フィルタ700、アンテナ702、送信機704、送信モデム706、受信モデム724、送信音響回路708、受信音響回路726、周波数シンセサイザ710、プロセッサ712、ユーザ・インターフェース714(スピーカ、マイクロフォン、キーパッドおよびディスプレイを含むが、図示されていない)、電池716、ユーザ制御電源スイッチ718、プロセッサ制御電源スイッチ720、受信機722およびタイマ728を含む。

デュブレックス・フィルタ700は、送信機704の送信および受信機722の受信を単一のアンテナ702上で可能にする。周波数シンセサイザ710は、送信および受信用周波数を設定し、プロセッサ712によって制御される。本発明の目的のために、デュブレックス・フィルタ700は、受信機722のアンテナ702上の信号受信を可能にし、プロセッサ712は、受信機722がシステムからの制御チャネル送信を受信するように、周波数シンセサイザ710を設定するものとする。プロセッサ712は、プロセッサ制御スイッチ720を制御することによって、電池716から受信機722、受信モデム724、受信音響回路726およびシンセサイザ710に供給される電力をオフにすることができる

第6図は、本発明をAMPS/TACSシステムにおいて実施した場合に、第7回の移動局内で行われるステップを示すフロー図である。処理は、ステップ600において、ユーザがスイッチ718によって電池716から移動局への電力をオンに切り替え移動局を起動した場合、またはシステム・アクセスの後移動局がページ・チャネルに戻ったときに開始する。また、プロセスは、移動局が音声チャネルから戻り、FOCのページング・チャネル上の送信を受信し始めたときに開始することも可能である。ステップ601において、「休止メッセージ受信」フラグが、プロセッサ712においてせ口にセットされる。ステップ602において、遠隔通信システムからのメッセージが、受信機722のアンテナ702において、遠隔通信システムからのメッセージが、受信機722のアンテナ702において受信され、モデム724を通じてプロセッサ712に転送される。メップ602から、プロセス・フローはステップ604に移動し、ここで、メッセージが受信移動局によるシステム・アクセスを必要とするか否かがプロセッサ712によって判定される。メッセージが移動局によるシステム・アクセスを直

もに必要とする場合、プロセスはステップ634に移動し、システム・アクセスを必要とするメッセージは、例えば、OMTメッセージ列、REGID、または個々の移動局に宛てられたページング・メッセージが考えられる。しかしながら、ステップ604において、メッセージが受債移動局によるシステム・アクセスを必要としないと判定された場合、プロセスはステップ605に移動する。ステップ605において、メッセージが体止モード・メッセージであったか、即ち、休止フラグが1にセットされているか否かについて判定を行う。メッセージが休止メッセージでなかった、即ち、休止フラグが1にセットされているか否かについて判定を行う。メッセージが休止メッセージでなかった、即ち、休止フラグが1にセットされている場合、プロセス・フローはステップ606に続く。ステップ606において、プロセッサ712内の休止フラグを1にセットする。休止フラグが以前にセットされていいなかった場合、休止メッセージが受債されたので、ステップ606においてこのときに休止フラグを1にセットして、プロセス・フローはステップ606においてこのときに休止フラグを1にセットして、プロセス・フローはステップ600にお

特数平10-510961

動し、ここで、プロセッサ712は、オーバーヘッド・メッセージの最終ビットをチェックし、更に休止フラグが1にセットされているか否かをチェックすることによって、OMT内の全オーバーヘッド・メッセージが受信されたか否かを判定する。このチェックは、全てのオーバーヘッド・メッセージが受信される前に休止モードに入ることを避けるものである。ステップ607において、OMT内の全オーバーヘッド・メッセージが受信されていない、または休止フラグがセットされていないと判定された場合、プロセス・フローはステップ602に戻り、プロセッサ712は、受信機722によって受信された次のFOCCメッセージ

ステップ607において、OMTの最終ワードが受信され、その中のワードの1つが休止メッセージであったことが判定された場合、プロセス・フローはステップ608に移動し、プロセッサ712内で休止フラグをゼロにリセットする。次に、プロセス・フローはステップ609に移動する。好適実施例は休止フラグを用いるが、休止メッセージが常にOMTの最終ワードとして送出される場合、

ステップ601,606,607,608および休止フラグのチェックを除外することができる。ステップ609において、プロセス・フローは、移動局が休止群xに属するか否かによって分岐を行う。この時点で、プロセッサ712はタイマ728の起動も行う。

移動局が休止群×に属する場合、プロセス・フローはステップ609からステップ610に移動し、FOCC上の次のメッセージを受信する。ステップ610から、次にプロセス・フローはステップ612に移動し、プロセッサ712は、メッセージが受信移動局によるシステム・アクセスを必要とするか否かについて判定を行う。メッセージが受信移動局によるシステム・アクセスを必要とする場合、プロセス・フローはステップ634に移動し、プロセッサ712はシステム・アクセス・タスクに入り、アイドル・モードを終了する。しかしながら、ステップ612において、メッセージが受信移動局によるシステム・アクセスを必要としないと判定された場合、プロセス・フローはステップ614に移動する。

ステップ614において、プロセッサ712はタイマ728をチェックし、S

Lxワードが受信されていた時間期間の間、移動局が活動していたか否かについて判定を行う。SLxワードが受信されていた時間期間の間移動局が活動していなかった場合、プロセスはステップ610に戻り、次のFOCCメッセージを受信する。しかしながら、ステップ614において、SLxワードが受信されていた時間期間の間移動局が活動していた時間期間の間移動局が活動していたと判定された場合、プロセス・フローはステップ616において、プロセッサ712は、電子ップ616に移動する。ステップ616において、プロセッサ712は、電イナイザ710への電力を、スイッチ718を通じて、FOCC上の次のSLyなよびシンセサイザ710への電力を、スイッチ718を通じて、FOCC上の次のSLyなよびSLzワードに対応する時間の後、プロセス・フローはステップ618に移動し、プロセッサが、電池716から受信機722、受信モデム724、受信音響回路726、およびシンセサイザ710への電力を、スイッチ718を通じてオンに切り替えることによって、移動局は活動モードに切り替えられる。ステップ618から、プロセス・フローはステップ602に戻り、制御チャネル上の次のメッセージを受信すス・フローはステップ602に戻り、制御チャネル上の次のメッセージを受信す

ステップ609において、移動局が休止群ッに属すると判定された場合、プロセス・プローは、代わりに、ステップ609からステップ622に移動する。ステップ622に移動する。ステップ622に移動する。ステップ622に移動する。ステップ622に移動する。ステップ622において、プロセッサは、FOCC上の次のSLxワードを受信するのに必要な時間に対応する時間期間の間、移動局を休止モードに切り替える。タイマ728にしたがってSLxワードが受信された後、プロセス・フローはステップ624に移動する。ステップ624において、プロセッサが、電池716から受信機722、受信機モデム724、およびシンセサイザ710への電力を、スイッチ718を通じてオンに切り替えることによって、移動局が活動モードに切り替えられる。ステップ624から、プロセス・フローはステップ626に移動する。ステップ624から、プロセス・フローはステップ626に移動する。ステップ628において、プロセッサ721は、このメッセージを受信する。ステップ628において、プロセッサ721は、このメッセージを受信移動局によるシステム・アクセスを必要とするか否かについて判定を行

- 28

)

う。メッセージがシステム・アクセスを必要とする場合、プロセス・フローはステップ634に移動し、プロセッサ712はシステム・アクセス・タスクに入り、アイドル・モードを終了する。しかしながら、ステップ628において、メッセージがシステム・アクセスを必要としないと判定された場合、プロセス・フローはステップ630に移動し、ここで、プロセッサは、SLyワードを受信するのに必要な時間に対応する時間期間の間移動局が活動していたか否かについて判定を行う。ステップ630において、移動局はSLyワード受信の間活動していなかったとプロセッサが判定した場合、プロセッサ712はステップ626に戻り、次のFOCCメッセージ・ワードを受信する。しかしながら、ステップ630において、受信したSLyワードに対応する時間期間の間移動局が活動していたとプロセッサ712が判定した場合、プロセス・フローはステップ632に移り、ここで、プロセッサ712は、電池716か5受信機722、受信モデム72、およびシンセサイザ710への電力を、スイッチ720を通じてオフに切り替えることによって、次のSLzワード受信の間、移動局を休止モードに切り報さる

SL2ワードを受信した後、プロセス・フローはステップ618に移動し、ここで、電池116から受信機122、受信モデム124およびシンセサイザ11

0~の電力を、スイッチ720を通じてオンに切り替えることによって、移動局を活動モードに切り替える。ステップ618から、プロセス・フローはステップ602に戻り、刷御チャネル上の次のワードを受信する。

本発明をFOCC上で実施することによって、受信機に給電しなければならない時間盘における大幅な短縮が違成する。システムによって送信されるページングおよびオーバーヘッド・メッセージが殆どない場合、各休止群内の移動局は、それらの全アイドル時間の小部分の間のみ活動状態にあればよい。例えば、OMTが12ワード毎に開始される場合、OMT間の時間中に各群に送出されるページング・メッセージは1つに過ぎず、移動局は20ワード中4ワードの間だけ活動状態であればよい。即ち、移動局は2ワードのSPOM、休止メッセージ、およびそれらが割り当てられた群に対するページング・メッセージのみを監視すれ

ばよい。この活動時間は全時間の4/20即ち20%である。理論的に、移動局が休止モードの間電池の電力を全く必要としないのであれば、その結果、電池の寿命は5倍に延長する。活動モードにおいて50mAの電流、および休止モードにおいて15mAの電流を供給する電池を必要とする典型的な移動局の場合、平均電流ドレイン(average curent drain)は、(1/5×50)+(4/5×15)=22mAとなる。この電流ドレインの減少は、(50/22)即ち2.3倍の電池寿命の延長に対応する。

移動遠隔通信システムのための基地局および移動局は、プロセッサと、本発明の実施に必要な処理が可能な回路を含む。本発明の実施する場合、多くの種類の回路が使用可能であることは理解されよう。本発明方法の特定の段階において使用するための適切な回路の選択は、当業者の知識の範囲のことであり、システムの製造者およびオペレータ、ならびに移動局の製造者によって異なる。

本発明をAPMS/TACSシステムに実施することにより、現在のAMPS/TACSシステムでは得られない能力が提供される。本発明は、制御チャネル上を基地局によって送出される各別個のOMTに対して、種々の休止群の制御に柔軟性のある手法を可能にし、各OMTは唯一に構成することができる。本発明は、送出される新たなOMT各々に対して、休止および活励時間の再定機を可能にする。この方法の利点の1つは、通話のトラフィックの要件を考慮しながら、

体止時間を定義できることである。ある休止群への制御メッセージの畳が、他の 休止群への畳よりも多くなった場合、畳が多い方の群に、より長い期間活動モー ドに留まるように命令することができる。次に、このある群への制御メッセージ の畳が、他方の休止群への畳よりも少ない・品に減少した場合、休止メッセーン 、畳が少ない方の群に、活動モードに留まる時間を短くするように命令すること ができる。システムは、本発明方法を用いることにより、個々の移動局における 電池の電力を、動的に調整し節約する。 ここに示し記載した方法は好適なものとして特徴付けられるが、本発明の動作 および構成は上述の説明から明白であろうと確信し、以下の請求の範囲に規定し た本発明の精神および範囲から逸脱することなく、明らかな変更や修正がその中

8.4-6

POS

8 4-6

504

A ٦-۲

SOe

A '4-C

504 }

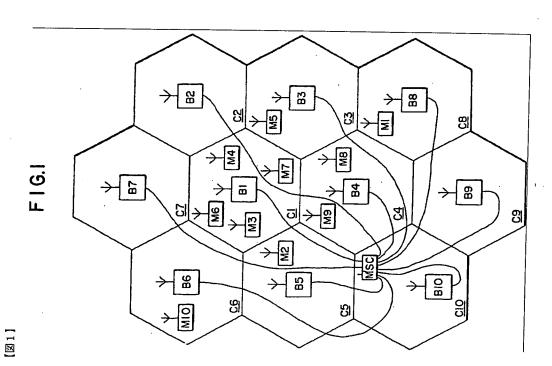
8.4-0

SOe

¥ ;1−C

20**4**

FIG.2



405,4

9.4-6

soe

A 7-C

504

A 7-C

\$0S

8 4-6

soe

11EW

SANC

SOS

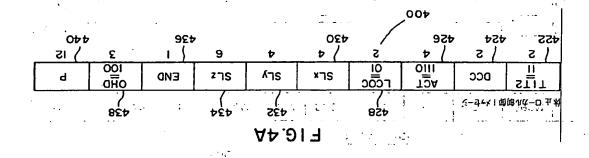
4,70⊩

20I)

[図2]

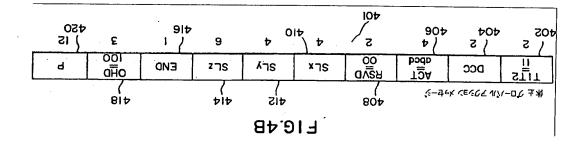
で可能である。

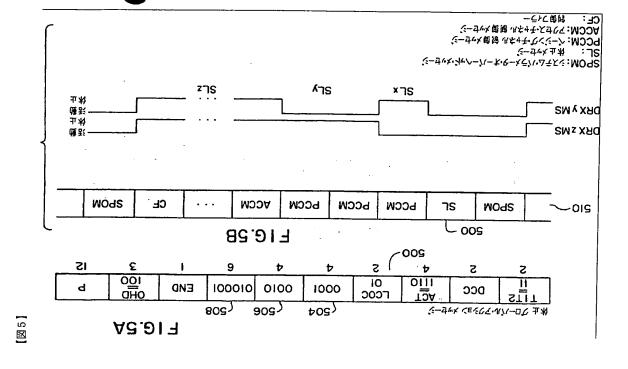
特表平10-510961



[図4]

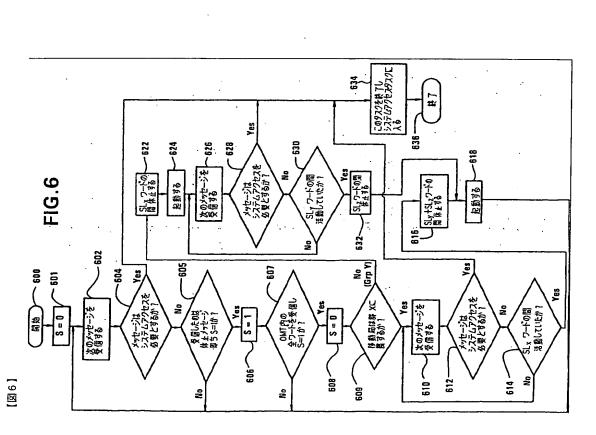
- 33





特表平10-510961

[図7]



726 708 音響回路 音句回路 706 917 . プロセッサ ₹¥, £7.6 FIG.7 999-718 710, シンセサイザ 受信機 光信機

1

- 37 -

特表平10-510961

[手続補正書] 特許法第184条の8第1項

[提出日] 1997年1月23日

[補正内容]

請求の範囲

1. 基地局と、複数の休止群に割り当てられた複数の移動局とを有する無線遠 隔通信システム内において動作する移動局内の電力消費を低減する方法であって

ーバーヘッド・メッセージ列を受信するステップであって、前記メッセージ群は 前記移動局において、基地局制御チャネル上を送信される繰り返し同報通信オ 、1つ以上のデータ領域を含む休止メッセージを含み、前記データ領域は、前記 同報通信メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の間において、前記複数の 休止群の各休止群に割り当てられている移動局を、いつ休止モードおよび活動モ ードに切り替えるかを示す情報を含む、前記繰り返し同報通信オーバーヘッド・ メッセージ列を受信するステップと、

前記同報通信メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の間、前記データ領 域に含まれている前記情報に応じて、前記受信移動局を前記休止モードおよび前 記活動モードで動作させるステップと、

から成る前記方法。

- 2. 前記複数の移動局の各々は、該移動局の各々の移動局識別番号の最終ビッ トの次の数値にしたがって、第1または第2の休止群に割り当てられる請求項1 記載の方法。
- 3. 前記休止メッセージはローカル制御メッセージである請求項1記載の方法
- 4. 前記データ領域は、前記ローカル制御メッセージのローカル制御ビット内 に含まれる請求項3記載の方法。
- 5. 前記休止メッセージはグローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセ 一ジである請求項1記載の方法。
- 6.前記データ領域は第1、第2および第3のビット領域から成り、前記複数 の休止群は第1および第2の休止群から成り、前記受信移動局を動作させる前記

ステップは、更に、

前記受信移動局が前記第1の休止群に割り当てられている場合、前記第1のビ ット領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの 残りの同報通信の範囲内の第1の時間間隔の間前記活動モードで、ならびに前記

ジの現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の他の時間間隔の間前記休止モードで 第2および第3のビット領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセー 、前記受信移動局を動作させるステップを含む請求項1記載の方法。

7. 前記受信移動局を動作させる前記ステップは、

ット領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの 前記受信移動機が前記第2の休止群に割り当てられている場合、前記第1のビ 残りの同報通信の範囲内の前記第1の時間間隔の間前記休止モードで、前記第2 のビット領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返 しの残りの同報通信の範囲内の第2の時間間隔の間前記括動モードで、更に前記 第3のビット領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰 り返しの残りの同報通信の範囲内の第3の時間間隔の間前記休止モードで、前記 受信移動局を動作させることを含む請求項6記載の方法。

- 8. 前記無線遠隔通信システムはAMPS型システムから成る請求項1記載の
- 9. 前記無線遠隔通信システムは、TACSシステムから成る請求項1記載の
- 10.1カ所以上の基地局と複数の移動局とを有する無線遠隔通信システム内 において動作する移動局内の電力消費を低減する方法であって、

前記複数の移動局の内その移動局職別番号内の最終ビットの次が0に等しい各 各を第1群に、前記複数の移動局の内その移動局職別番号内の最終ビットの次が 1 に等しい各々を第2群に割り当てるステップと、

ーバーヘッド・メッセージ列として送信される休止メッセージであって、箅1の 前記複数の移動局の各々において、基地局制御チャネルの繰り返し同報通信オ データ領域を含む前記休止メッセージ受信するステップと、

- 40

- 39 -

前記第1のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第1の時間間隔の間、前記第1群に割り当てられている前記受信移動局を括動モードで動作させるステップと、

前記第1のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の前記第1の時間間隔の間、前記第2群

に割り当てられている前記受信移動局を休止モードで動作させるステップと、 から成る前記方法。 11. 前記休止メッセージは、更に、第2のデータ領域を含み、前記方法は、夏に、

前記第2のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第2の時間間隔の間、前記第1群に割り当てられている前記受信移動局を前記休止モードで動作させるステップと、

前記第2のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の前記第2の時間間隔の間、前記第2群に割り当てられている前記受信移動局を前記活動モードで動作させるステップと

を含む第10項記載の方法。

12.前配休止メッセージは、更に、第3のデータ領域を含み、前記方法は、 面に 前記第3のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第3の時間間隔の間、前記第1群に割り当てられている前記受信移動局を前記休止モードで動作させるステップと、

前配第3のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の前記第3の時間間隔の間、前記第2群に割り当てられている前記受信移動局を前記休止モードで動作させるステップと

を含む請求項11記載の方法。

13. 前記第3ピット領域によって決定される前記第3の時間間隔は、前記オ

ーバーヘッド・メッセージ列の次の繰り返しの先頭と同時に終了する請求項12 記載の方法。

- 14.前記第3のピット領域によって決定される前記第3の時間問隔は、SPOMメッセージの終端と同時に終了する請求項12記載の方法。
- 15.前記第3のビット領域によって決定される前配第3の時間開隔は、新たな休止メッセージの開始と同時に終了する間求項12配破の方法。
- 16. 前記休止メッセージはローカル制御メッセージから成る韓水項10記載の方法。
- 17. 前記休止メッセージはグローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージから成る請求項 1 0 記載の方法。
- 18. 前記移動遠隔通信システムはAMPS型システムから成る前状項10記載の方法。
- 19. 前記移動遠隔通信システムはTACSシステムから成る静水項10記載の方法。
- 20. 第1または第2群に削り当てられた複数の移動局と、1カ所以上の基地局とを有する無線遠隔通信システム内において動作する移動局内の電力消費を低域する方法であって、
- 前記複数の移動局の1つにおいて、基地局制御チャネルの繰り返し同報通信オーバーヘッド・メッセージ列として送信されるローカル制御メッセージを受信するステップであって、ローカル制御オプション・コード・ピットと 第1のデータ領域とを含む前記ローカル制御メッセージを受信するステップと、

前記ローカル制御オプション・コード・ピットの状態を検査することによっ、 、前記ローカル制御メッセージが休止メッセージであることを判定するステップ と、 前記移動機が前記第1群に割り当てられている場合、前記第1のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現織り返しの殺りの同報通信の範囲内の第1の時間間隔の間、前記移動局を活動モードで動作させるステップと、

前記移動機が前記第2群に割り当てられている場合、前記第1のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の前記第1の時間間隔の間、前記移動局を休止モードで動作させるステップと、

から成る前記方法。

21.前記ローカル制御メッセージの前記ローカル制御ピットは、更に、第2のデータ領域を含み、前記方法は、更に、

前記移動機が前記第1群に割り当てられている場合、前記第2のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第2の時間間隔の間、前記移動局を前記休止モードで動作させる

ステップと、

前記移動機が前記第2群に割り当てられている場合、前記第2のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の前記第2の時間間隔の間、前記移動局を前記活動モードで動作させるステップと、

を含む請求項20記載の方法。

2 2. 前記ローカル制御ビットは、更に、第3のデータ領域を含み、前記方法は:軍に

前記第3のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第3の時間間隔の間、前記移動局を前記休止モードで動作させるステップを含む請求項21記載の方法。

- 2 3.前記移動遠隔通信システムはAMP S型システムから成る請求項20記載の方法。
- 24. 前記移動遠隔通信システムはTACSシステムから成る請求項20記載の方法
- 25. 第1または第2群に割り当てられた複数の移動局と、1カ所以上の基地局とを有する無線遠隔通信システム内において動作する移動局内の電力消費を低減する方法であって、

前記複数の移動局の1つにおいて、基地局制御チャネルの繰り返し同報通信オーバーヘッド・メッセージ列として送信されるグローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージを受信するステップであって、グローバル・アクション・コード・ビットと第1のデータ領域とを含む前記グローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージを受信するステップと、

前記グローバル・アクション・コード・ピットを検査することによって、前 グローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージが休止メッセージである ことを判定するステップと、 前記移動機が前記第1群に割り当てられている場合、前記第1のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第1の時間間隔の間、前記移動局を活動モードで動作させるステ

ップと、

前記移動機が前記第2群に割り当てられている場合、前記第1のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の前記第1の時間間隔の間、前記移動局を休止モードで動作させるステップと、

から成る前記方法。

26. 前記グローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージは、更に、 第2のデータ領域を含み、前記方法は、更に、

前記移動機が前記第1群に割り当てられている場合、前記第2のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第2の時間間隔の間、前記移動局を前記休止モードで動作させるュテニナ

前記移動機が前記第2群に割り当てられている場合、前記第2のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の前記第2の時間間隔の間、前記移動局を前記活動モードで動作させるステップと、

を含む請求項25記載の方法。

- 44 -

- 43 -

,

27. 前記グローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージは、更に、 第3のデータ領域を含み、前記方法は、更に、 前記第3のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第3の時間間隔の間、前記受信移動局を前記休止モードで動作させるステップを含む静水項26記載の方法。

- 28. 前記移動遠隔通信システムはAMPS型システムから成る請求項25記破の方法。
- 2 9.前記移動遠隔通信システムはTACSシステムから成る請求項25記載の方法。
- 30 1カ所以上の基地局と、複数の休止群に割り当てられた複数の移動局とを有する無線遠隔通信システム内において、移動局の電池の電力消費を低減するシステムであって、

前記移助局において、基地局制御チャネル上を送信される繰り返し同報通信オーバーヘッド・メッセージ列を受信する手段であって、前記メッセージ列は、1 つ以上のデータ領域を含む休止メッセージを含み、前記データ領域は、前記メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の間において、前記複数の休止群の各休止群に割り当てられている移動局を、いつ休止モードおよび活動モードに切り替えるかを示す情報を含む前記繰り返し同報通信オーバーヘッド・メッセージ列を受信する手段と、 前記メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の間、前記データ領域に含まれている前記情報に応じて、前記受信移動局を前記休止モードおよび前記活動モードで動作させる手段と、

から成る前記システム。

- 31 前記複数の移動局の各々は、該移動局の各々の移動局職別番号の最終ビットの次の数値にしたがって、第1または第2の休止群に割り当てられる請求項30配畝のシステム。
- 32. 前配休止メッセージはローカル制御メッセージである間水項30配載のステム。

- 33.前記データ領域は、前記ローカル制御メッセージのローカル制御ピットに含まれる請求項32記載のシステム。
- 34. 前記休止メッセージはグローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージである間求項30記載のシステム。
- 35.前記データ領域は第1、第2および第3のピット領域から成り、前記複数の休止群は第1および第2の休止群から成り、前記受債移助局を助作させる前記手段は、更に、

前記受信移動局が前記第1の休止群に割り当てられている場合、前記第1のピット領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第1の時間間隔の間前配活動モードで、ならびに前配第2および第3のピット領域によって決定される前配オーバーヘッド・メッセージの現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の他の時間間隔の間前配休止モードで、前記受信移動局を動作させる手段を含む配求項30配娘のシステム。

36. 前配受倡移動局を動作させる前配手段は、

前記受債移動機が前記第2の休止群に割り当てられている場合、前記第1のピット領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の前記第1の時間間隔の間前配休止モードで、前記第2のピット領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第2の時間間隔の間前配活動モードで、更に前記第3のピット領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現線り返しの残りの同報通信の範囲内の第3の時間間隔の間前配休止モードで、前記受信移動局を動作させることを含む<equation-block>は35記載のシステム。

- 37. 前記無線遠隔通信システムはAMPS型システムから成る間水項30配載のシステム。
- 38. 前記無線遠隔通信システムは、TACSシステムから成る前求項30記載のシステム。
- 39.1カ所以上の基地局と複数の移動局とを有する無線道隔通信システム内において、移動局内の電力消費を低減するシステムであって、

- 46 -

前記複数の移動局の内その移動局識別番号内の最終ビットの次がのに等しい各 各を第1群に、前記複数の移動局の内その移動局職別番号内の最終ビットの次が 1 に等しい各々を第2群に割り当てる手段と、 前記複数の移動局の各々において、基地局制御チャネルの繰り返し同報通信オ ーバーヘッド・メッセージ列として送信される休止メッセージであって、第1の データ領域を含む前記休止メッセージを受信する手段と、 前記第1のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列 の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第1の時間間隔の間、前記第1群に割 り当てられている前記受信移動局を活動モードで動作させる手段と、 前記第1のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列 の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の前記第1の時間間隔の間、前記第2群 に割り当てられている前記受信移動局を休止モードで動作させる手段と、 から成る前記システム。 40.前記休止メッセージは、更に、第2のデータ領域を含み、前記システム

は、更に、

前記第2のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列 の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第2の時間間隔の間、前記第1群に割 り当てられている前記受信移動局を前記休止モードで動作させる手段と、

前記第2のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列 の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の前記第2の時間間隔の間、前記第2群 に割り当てられている前記受倡移動局を前記活動モードで動作させる手段と、 を含む第39項記載のシステム。 41.前記休止メッセージは、更に、第3のデータ領域を含み、前記システム

の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第3の時間間隔の間、前記第1群に割 前記第3のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列 り当てられている前記受信移動局を前記休止モードで動作させる手段と、

前記第3のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列

の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の前記第3の時間間隔の間、前記第2群 に割り当てられている前記受信移動局を前記休止モードで動作させる手段と、 を含む請求項40記載のシステム。

42.前記第3ビット領域によって決定される前記第3の時間間隔は、前記オ ーバーヘッド・メッセージ列の次の繰り返しの先頭と同時に終了する請**求項**41 記載のシステム。

SP 43. 前記第3のビット領域によって決定される前記第3の時間間隔は、 OMメッセージの終端と同時に終了する請求項41 記載のシステム。 44.前記第3のピット領域によって決定される前記第3の時間間隔は、別の 木止メッセージの開始と同時に終了する請求項41 記載のシステム。 45.前記休止メッセージはローカル制御メッセージから成る請求項39記載

46.前記休止メッセージはグローバル・アクション・オーバーヘッド・メッ セージから成る請求項39記載のシステム。 47.前記無線遠隔通信システムはAMP S型システムから成る請求項39記

載のシステム。

48. 前記無線遠隔通信システムはTACSシステムから成る請求項39記載 のシステム。

49. 第1または第2群に割り当てられた複数の移動局と、1カ所以上の基地 局とを有する無線遠隔通信システム内において、移動局内の電力消費を低減する システムであって、 前記複数の移動局の1つにおいて、基地局制御チャネルの繰り返し同報通信オ る手段であって、ローカル制御オプション・コード・ビットと第 1 のデータ領域 前記ローカル制御オプション・コード・ビットの状態を検査することによって 前記移動機が前記第1群に割り当てられている場合、前記第1のデータ領域に ーバーヘッド・メッセージ列として送信されるローカル制御メッセージを受信す とを含む前記ローカル制御メッセージのローカル制御ビットを受信する手段と、 前記ローカル制御メッセージが休止メッセージであることを判定する手段と、

- 48 -

よって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第1の時間間隔の間、前記移動局を活動モードで動作させる手段

前記移動機が前記第2群に割り当てられている場合、前記第1のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の前記第1の時間間隔の間、前記移動局を休止モードで動作させる手段と、

から成る前記システム。

50. 前記ローカル制御メッセージの前記ローカル制御ビットは、更に、第2のデータ領域を含み、前記システムは、更に、

前記移動機が前記第1群に割り当てられている場合、前記第2のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第2の時間間隔の間、前記移動局を前記休止モードで動作させる手段と、

前記移動機が前記第2群に割り当てられている場合、前記第2のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報

通信の範囲内の前記第2の時間間隔の間、前記移動局を前記活動モードで動作させる手段と、

を含む散水項49配做のシステム。

51.前記ローカル制御ピットは、更に、第3のデータ領域を含み、前記システムは、更に、

前記第3のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第3の時間間隔の間、前記移動局を前記休止モードで動作させる手段を、

含む酢水項50配轍のシステム。

- 5 2. 前記無線遠隔通信システムはAMPS型システムから成る請求項49記載のシステム。
- 53.前記無線遠隔通信システムはTACSシステムから成る請求項49記載

のシステム。

54. 第1または第2群に割り当てられた複数の移動局と、1カ所以上の基地局とを有する無線遠隔通信システム内において、移動局内の電力消費を低減するシステムであって、

前記複数の移動局の1つにおいて、基地局制御チャネルの繰り返し同報通信オーバーヘッド・メッセージ列として送信されるグローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージを受信する手段であって、グローバル・アクション・コード・ピットと第1のデータ領域とを含む前記グローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージを受信する手段と、

前記グローバル・アクション・コード・ピットを検査することによって、前記グローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージが休止メッセージであることを判定する手段と、

前記移動機が前記第1群に割り当てられている場合、前記第1のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第1の時間間隔の間、前記移動局を活動モードで動作させる手段

前配移動機が前配第2群に割り当てられている場合、前配第1のデータ領域に

よって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの殺りの同報通信の範囲内の前記第1の時間問隔の間、前記移動局を休止モードで動作させるまま。

から成る前記システム。

55. 前記グローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージは、更に、 第2のデータ領域を含み、前記システムは、更に、 前記移動機が前記第1群に割り当てられている場合、前記第2のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第2の時間問隔の間、前記移動局を前記休止モードで動作させる主路ン

前記移動機が前記第2群に割り当てられている場合、前記第2のデータ領域に

-80 -

よって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列の現繰り返しの残りの同報 通信の範囲内の前記第2の時間間隔の間、前記移動局を前記活動モードで動作さ せる手段と、

を含む請求項54記載のシステム。

56. 前記グローバル・アクション・オーバーヘッド・メッセージは、更に、 第3のデータ領域を含み、前記システムは、更に、 前記第3のデータ領域によって決定される前記オーバーヘッド・メッセージ列 の現繰り返しの残りの同報通信の範囲内の第3の時間間隔の間、前記受信移動局 を前記休止モードで動作させる手段を含む請求項55記載のシステム。 57. 前記移動遠隔通信システムはAMPS型システムから成る請求項54記 載のシステム。 58. 前記移動遠隔通信システムはTACSシステムから成る請求項54記載 のシステム。

[国際調査報告]

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

		PCT/SE 95/01487	487	
A. CLAS	CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER			
I PC6:	1PC6: HO40 7/18 H040 7/32 According to Informations Patent Cherefication (IPC) or to both national charaftersion and IPC	national classification and IPC		
Minimum Minimum	n. TIELUS SEAKCHEU Mnimum documentaion reached (chaffeathon system followed by chaeffeation symbols)	by classification symbols)		
IPC6:	ночо			
Document	Documentation starched other than relatingen documentation to the extent that such documents are included in the fields rearched	he extern that such documents are included in	the fields searched	
SE,OK,	SE, DK, FI, NO classes as above			
Electronic	Electronic cits base consulted citring the mernational statch (same of data base and, where practicable, search terms used)	no of data base and, where practicable, search	(pean sman)	
C. DOC	DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT			
Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	ppropriate, of the relevant passages	Relevant to daim No.	
×	US 4449248 A (LESLIE ET AL), 15 Nay (15,05,84), column 3, line 41 - column 6, line 58 - column 8, li claims 47-48,51-53,56-58	15 Nay 1984 te 41 - column 4, line 27; in 8, line 2, see also	1-8, 11-13, 17-18, 21-23, 26-28, 31-38, 41-43,	
	1			
×	EP 0522631 A2 (N.V. PHILIPS' GLOEILAMPENFABRIEKEN), 13 January 1993 (13.01.93), column 1, Tine 47 - column 3, Hame 8; column 4, Tine 20 - Tine 49, see also claims 56-57	OEILAMPENFABRIEKEN), column 1, column 4, claims 56-57	1-6,11-12, 21-22,26-27, 31-36,41-42, 51-52,	
	1			
×	EP 0375067 AI (PHILIPS ELECTRONICS AND ASSOCIATED INDUSTRIES LIMITED), 27 June 1990 (27 06.90), column 1, line 35 - column 3, line 43; column line 40 - column 7, line 22, see also claims?	LECTRONICS AND ASSOCIATED 27 June 1990 (27.06.90), column 3, line 43; column 6, line 22, see also claims 56-57	1-6, 11-12, 21-22, 26-27, 31-36, 41-42, 51-52,	
	•			
K Furth	Further documents are listed in the continuation of Box C.	x C. X See patent family annex.		
	Special cargottes of cited documents document delicing the peternal state of the art which is not considered to be of particular reference	F	national filing date or prurety before but died to understand averation	
'8' affer 6' '7' docum	eriter document but published on or riter the international fuling date document which may throw doubt on priority stain(s) or which is clied to establish the publication date of earther classion or other	¥	lained investion cannot be ed to involve an envestive	
'0' docum	special neutro (st specifical) document refering to an oral disclosure, use, exhibitan or other events.	"V" decument of particular retenance the chainful investions cannot be considered to brevious to oversion with white the decument is considered with one on more outer such documents, such construction being obvious to a present tilled to the art.	when the deciment is about the when the deciment is deciment, such comit expenses and	
Te ag	the priorly date claimed	¥.	yl K	
5 280		Date of mailing of the international scarch report	arch report	
Name and	Name and mailing address of the ISA/	Authorized officer		
Swedish Pate Box 5055, 9-	Swedish Patent Office Box 5055, S-102 42 STOCKHOLM	Göran Magnusson		
Yam PCT/II		Leephone No. +4h K 7KZ 25 UU		

- 25 -

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

95/01487		Relevant to claim No.	1-6,11-12, 21-22,26-27, 31-36,41-42, 51-52,	1-60	1-60				
PCT/SE 95/01487	TO BE RELEVANT	re appropriate, of the relevant passage	SHA TOSHIBA), column 4, line 2 - line 44; mn 3, line 10; column 6, 15, column 8, page 11 - 56-57	 FELECOMMUNICATIONS OY), (11.11.93), page 1, line 2; page'6, line 10 - page 7, ine 5 - line 19	ON), 28 August 1991 ne 1 - líne 12; column 27,				
	on). DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT	Ctadon of document, with indication, where appropriate, of the referent passages	ED 0319219 A2 (KABUSHIKI KAISHA TOSHIBA), 7 June 1989 (07.06.89), column 4, line 2 - line 4 column 2, line 50 - column 3, line 10; column 6, line 49 - column 7, line 15, column 8, page 11 - page 18, see also claims 56-57		 FP 0443516 AZ (NEC CGRPORATION), 28 August 1991 (28.08.91), column 6, line 1 - line 12; column 27, line 20 - line 30	1		·	
	C (Continuation).	Catugory* C	×				· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		. .

01/04/96 PCT/SE 95/01487 4449248 15/05/94 DE-A- 2115/195 01/09/83 4449248 15/05/94 DE-A- 2115/195 01/09/83 0522631 13/01/93 All-A- 1949292 14/01/93 0522631 13/01/93 All-A- 1949292 14/01/93 07/06/90 SE-T3- 07/206/90 05-A- 57/8831 11/01/94 0319219 07/06/89 SE-T3- 0319219 0443516 28/08/91 All-B- 636448 29/04/93 0443516 28/08/91 All-B- 63648 29/04/93 0443516 28/08/91 All-B- 63648 29/04/93 0443516 28/08/91 All-B- 63648 29/04/93 05-A- 527849 22/06/90 05-A- 527849 26/05/99 05-A- 527849 26/05/99 05-A- 114142 02/05/99 06-D, T- 222647 26/05/99 06-D, T- 222647 26/05/99 06-D, T- 222647 26/05/99 06-D, T- 222647 26/05/99 06-D, T- 636648 29/04/93 06-D, T- 636688 29/04/93 06-D, T- 636688 29/04/93 06-D, T- 63668 29/04/93 06-D, T-									
11/04/96 15/05/84 DE-A- 3302 11/01/93 AU-A- 1949 12/05/89 SE-A- 8300 13/01/93 AU-A- 1949 13/01/93 AU-A- 1949 15/05/80 SE-T3- 0319 15/05/80 SE-T3- 0	95/01487	Putdication date	11/08/83 01/09/83 22/08/83 02/08/83	14/01/93 10/01/93 06/08/93 11/01/94	29/09/94 27/06/90 29/12/92	02/02/93 20/10/94 02/06/89 15/05/95 28/12/93	9 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6	29/04/93 22/08/91 04/07/95 03/08/92 04/07/95 26/11/91	
18 15/05/84 11/105/89 12 17/06/90 13 11/11/93 15 28/08/91		Patent family member(s)	· ·	j	i .		Æ		
4449248 4449248 4449248 0375067 0319219 0443516	!	Publication date							
		Petent document cited in tearch report	4449248	0522631	0375067	0319219	9622883	0443516	

フロントページの税き

(81)指定国 EP(AT, BE, CH, DE, DK, ES, FR, GB, GR, IE, IT, LU, M C, NL, PT, SE), OA(BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, ML, MR, NE, SN, TD, TG), AP(KE, LS, MW, SD, SZ, UG), AL, AM, AT, AU, BB, BG, BR, BY, CA, CH, CN, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, GB, GE, HU, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LK, LR, LS, LT, LU, L, V, MD, MG, MK, MN, MW, MX, NO, NZ, PL, PT, RO, RU, SD, SE, SG, SI, SK, TJ, TM, TT, UA, UG, UZ, VN

)

)